

# 第 3 章

## MCS-51 指令系统

### 3.1 指令系统概述

#### 3.1.1 指令与指令系统

微型计算机的功能是从外部世界接收信息,经 CPU 加工、处理,然后把结果送到计算机外部。设计一台计算机,首先要提供一套具有特定功能的操作命令,这种操作命令叫做指令。CPU 所能执行的各种指令的集合称为指令系统。设计一种微处理器,一般从设计指令开始。指令系统因机种不同而异。例如 01001111(4FH)代码,对 Z80 CPU 是完成累加器 A 中内容传送给寄存器 C;对于 M6800 CPU 是完成累加器 A 清零操作;而对 MCS-51 单片机却是完成累加器 A 和工作寄存器 R7 的“与”运算。

一种机器的指令系统是该机器本身所固有的,用户无法改变,只能接受应用它。虽然各种机器指令系统各不相同,但它们的指令类型、指令格式、指令基本操作以及指令寻址方式都有很多共同之处。因此,学习好一种机器的指令系统,再学习掌握其他机器指令系统就容易了。

#### 3.1.2 程序与程序设计

计算机完成一项工作,必须按要求去顺序地执行各种操作,即一步步地执行一条条指令,这些按预定要求编排的指令序列称为程序。编排程序的过程叫做程序设计。

程序必须存放在存储器中,CPU 逐条取出指令并执行之,从而完成预定任务。

**例 3-1** 在程序存储器中存放了一个 ASCII 码表,通过查表,将十六进制数转换成 ASCII 码。设十六进制数存放在 R0 中的低 4 位,要求将转换后的 ASCII 码送回 R0 中(用 MCS-51 指令)。

如图 3-1 所示,程序和数据表格已存放在存储器中,都是以二进制数的形式存放的,带“·”的地址中存的是指令的操作码,这些操作码规定了机器执行什么操作;程序中还有指令的操作数,是指令的操作对象,地址 3008H~3017H 单元中存的是(0~F)的 ASCII 码。在微机应用中,大量的工作是编写程序。程序设计过程就是根据任务要求和算法,从指令系统中选取合适的指令,给出必须的操作数(或操作数地址),加以合理的排列而得到程序的一个过程。

地址	存储器中的二进制机器码	十六进制码	指令助记符
• 3000H	1110 1000	E8H	← 操作码 MOV A, R0
• 3001H	0101 0100	54H	← 操作码 ANL A, #0FH
3002H	0000 1111	0FH	← 操作数
• 3003H	0010 0100	24H	← 操作码 ADD A, #02
3004H	0000 0010	02H	← 操作数
• 3005H	1000 0011	83H	← 操作码 MOVC A, @A+PC
• 3006H	1111 1000	F8H	← 操作码 MOV R0, A
• 3007H	0010 0010	22H	操作码 RET
3008H	0011 0000	30H	} (0~F) ASCII 码表
3009H	0011 0001	31H	
300AH	0011 0010	32H	
300BH	0011 0011	33H	
	... ..	⋮	
	... ..		
3017H	0100 0110	46H	

图 3-1 程序和表格已存入存储器

### 3.1.3 汇编语言

在例 3-1 中的二进制代码叫做指令代码。由于计算机的 CPU 只能认识和识别二进制代码,所以又称为机器码。一种计算机有几十种甚至上百种指令,若都是用二进制码表示,是很困难的。二进制代码,如果用十六进制形式书写,是很方便的,所以,通常用十六进制码表示指令码。但是仍解决不了记忆问题和阅读问题。

为了记忆和阅读方便,制造厂家对指令系统中每一条指令都给出了符号作指令助记符。如图 3-1 所示中第一个操作码“11101000”用 MOV A, R0 表示,“01010100”和“00001111”用 ANL A, #0FH 表示等,就容易记忆,容易理解,清晰可读。

用助记符(操作码),操作数(或其地址),标号编写的程序称之为汇编(符号)语言程序。

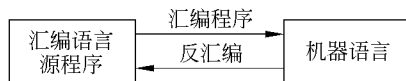
**例 3-2** 用汇编语言重新书写例 3-1 中的程序如下。

标号	操作码	操作数	注释
	ORG	3000H	
ASCCB:	MOV	A, R0	;取数
	ANL	A, #0FH	;屏蔽高 4 位

	ADD	A, #2	;变址调整
	MOVC	A, @A+PC	;查表
	MOV	R0, A	;送结果
	RET		;返回主程序
ASCTAB:	DB	30H, 31H, 32H, 33H, 34H	
	DB	35H, 36H, 37H, 38H, 39H	
	DB	41H, 42H, 43H, 44H, 45H, 46H	

从例 3-2 中,可以看出,它与例 3-1 的机器语言程序功能完全相同,但其可理解性,可记忆性,可读性均较机器语言编写的程序要好。然而,无论多么高明的汇编程序,在执行时必须翻译成该机器的指令代码(也叫做目标代码),才能识别执行。

完成由汇编语言到机器代码的翻译有两种方法。其一是当编好源程序后,根据指令表将每一条指令人工翻译成对应的机器代码,向机器输入机器码,这个过程叫做“人工汇编”;其二是把汇编语言编写的源程序直接输入到计算机中,由机器中一个软件将汇编语言源程序翻译成机器代码,这个软件叫汇编程序,这个过程叫自动汇编。在剖析现成产品的程序时,有时还需要把二进制码机器语言翻译成汇编语言,这个过程称为反汇编。



为了完成汇编语言的汇编工作,汇编程序给程序员在程序的格式上作了一些规定。

例 3-2 给出了汇编语言程序的标准格式。一个汇编语言程序有若干行组成,每行包含一条指令。每行分为 4 个区段:

[标号:] 操作码 [操作数] [;注释]

每行除操作码部分是必须的外,其他带中括号的区段是任选项。

在 4 个区段之间要用分隔符分开,标号后接一个冒号,操作码与操作数之间有一空格隔开,注释段用一分号开始。另外,使用汇编语言编写的程序(源程序)不要求每行的各个区段都一一对齐。然而,如果各个区段都对齐了,程序就更清晰、更可读。

### 1. 标号

标号是该指令的符号地址,可根据需要设定。标号必须以字母开始,以冒号“:”结束,所用字符一般不超过 8 个(视汇编程序版本不同而异)。系统中保留使用的字符或字符组不能用作标号。如各种 SFR 名、硬、伪指令助记符等。一旦某个标号赋给某个语句,则其他语句的操作数可以直接引用该标号,以便寻址或控制程序转移。标号在每条语句中是任选项。

### 2. 操作码

由指令系统的助记符,伪(软)指令助记符组成。操作码是汇编语言程序每一句所必须的部分,它决定语句的操作性质。操作码与操作数之间用空格分开。

### 3. 操作数

操作数可以是数字,这些数字可以是二进制数,以 B(binary)结尾;可以是十进制数,以 D(decimal)结尾或无表示;可以是十六进制数,以 H(hexadecimal)结尾。若数字大于 9,则数字应以“0”开头。这些操作数可以是操作数地址,也可以是立即数。操作数区段可

以是标号或寄存器名,用以指示操作数地址。操作数又可分为目的操作数和源操作数两种,两者之间用逗号“,”分开。另外,有些语句中无操作数,只是一个命令。

#### 4. 注释

以分号“;”开头,计算机在汇编时对这部分不予处理,是程序员对指令操作的解释,可有可无。它由任何可以打印的 ASCII 码字符组成。一般用英文或某种简洁的方式解释本行语句的意义。但不一定对每行都加以解释,仅在某些关键行加注释,以便使程序更可读。注释不影响汇编结果,不译成任何机器代码。

编者(程序员)在编程序时,一定要严格按照规定的格式书写程序。

### 3.1.4 伪指令

汇编程序中提供了一套伪指令,以支持汇编的运行。这些伪指令仅在汇编过程中起控制作用,不产生可执行目标代码,与机器指令代码无一一对应关系,只能被汇编程序识别。汇编后,目标程序中不再出现伪指令,故又称为软指令。

这里介绍一些常用的伪指令。

#### 1. 起点命令 ORG

格式:

```
ORG  ××××H
```

给程序起始地址或数据块的起始地址赋值命令。总是出现在每段源程序或数据块的开始,它指明此语句后面的程序或数据块的起始地址为××××H。在一个源程序中可多次使用 ORG 命令,以规定不同程序段或数据块的起始位置,所规定的地址从小到大,不允许重叠。

例如:

```
          ORG    8000H
START:    MOV    A, #74H
          :
```

表示源程序的入口地址为 8000H,即程序从 8000H 开始执行。

#### 2. 结束命令 END

格式:

```
END
```

汇编程序结束标志,该命令附在一个源程序的结尾。在 END 之后所写的指令,汇编时不予处理,因此一个源程序只能有一个 END 命令。

#### 3. 定义字节命令 DB

格式:

```
标号: DB  字节常数或字符
```

从指定单元开始,定义了若干个 8 位存储单元,以存放指令给出的数据或字符,字符若用引号括起来,则表示 ASCII 码。

例如：

```

ORG      8000H
TAB:    DB      45H,73,'5','A'
TAB1:   DB      101B

```

这里数据块的首址由 ORG 命令定义,即 TAB=8000H,则有：

```

(8000H)=45H
(8001H)=49H
(8002H)=35H
(8003H)=41H
(8004H)=05H

```

由 DB 命令定义的标号可以任选,DB 所确定的单元地址有两种方法。

① 若 DB 命令是在其他源程序之后,则源程序的最后一条指令地址之后,就是 DB 定义的数据或数据表格。

② 由 ORG 定义数据块首址。

#### 4. 定义字命令 DW

格式：

标号：DW 字或字表

从指定单元开始,定义若干个字(双字节数)。

例如：

```

ORG      8000H
HETAB:  DW      7234H,8AH,10

```

汇编后则：

```

(8000H)=72H
(8001H)=34H
(8002H)=00H
(8003H)=8AH
(8004H)=00H
(8005H)=0AH

```

#### 5. 定义空间命令 DS

格式：

标号：DS 数据或字符表达式

从指定单元开始,由数据或表达式确定保留若干字节内存空间备用。

例如：

```

ORG      8000H
DS       08H
DB       30H,8AH

```

即 8000H~8007H 单元保留备用

(8008H)=30H

(8009H)=8AH

以上 DB、DW、DS 伪指令只对程序存储器起作用。

## 6. 等值命令 EQU

格式:

字符名称 EQU 数据或汇编符号

此命令把一个数据或特定的汇编符号赋予标号段规定的字符名称。为“取代”之意，即以数据或汇编符号取代字符名称。用 EQU 定义的字符必须先定义后使用，这些被定义的字符名称可用作数据地址，位地址或立即数。

例如:

```
ORG      8000H
AA      EQU      R6           ;AA 与 R6 等值
MOV     A,AA           ;A (R6)
      :
```

## 7. 数据地址赋值命令 DATA

格式:

字符名称 DATA 数据或表达式

此命令把数据地址或代码地址赋予标号段规定的字符名称。

例如:

```
INDEXJ  DATA  8389H
```

定义了 INDEXJ 这个字符名称的地址为 8389H，主要用于程序的模块式调试。

例如:

```
ORG      8000H
INDEXJ  DATA  8096H
LJMP   INDEXJ
END
```

等价于

```
ORG      8000H
LJMP   8096H
END
```

被定义的字符名称也可先使用后定义。

DATA 和 EQU 的区别在于用 DATA 定义的字符名称作为标号登记在符号表中，故可先使用后定义；而用 EQU 定义的字符名称必须先定义后使用，其原因是 EQU 不定义在符号表中。

## 8. 位地址符号命令 BIT

格式:

字符名称 BIT 位地址

该命令把位地址赋予标号段的字符名称。

例如：

A1 BIT P1.0

A2 BIT P1.1

这里位地址 P1.0、P1.1 分别赋给标号段的字符 A1、A2，在编程中可将字符 A1、A2 当作位地址用。

### 3.1.5 MCS-51 指令系统的特点

MCS-51 指令系统用 42 种助记符表示了 33 种指令功能。有的功能需要几种助记符表示，如数据传送用 MOV、MOVC、MOVX 三种助记符表示。每一种指令对应机器操作码多达 8 种，如 MOV A,Rn 就有 8 种操作码（当 Rn：为 R0~R7 时操作码分别为 E8H~EFH）。这样，MCS-51 指令系统就有 111 条指令，其中单字节指令 49 条，双字节指令 45 条，三字节指令 17 条。在 111 条指令中有 64 条是单周期（12 个振荡周期）指令，45 条是双周期（24 个振荡周期）指令，只有乘、除法指令需 4 个周期（48 个振荡周期）。若晶振为 12MHz 则指令的执行时间分别为 1 $\mu$ s、2 $\mu$ s、4 $\mu$ s。

MCS-51 指令系统在存储空间和执行时间上的效率是比较高的。是一种简明、易掌握、功能强的指令系统。

MCS-51 指令系统中有一个处理布尔变量的指令子集。这个指令子集在设计处理大量位变量程序时十分有效、方便，使 MCS-51 单片机更适合于实时控制，使其指令系统大增特色。

#### 1. 布尔处理机

为了充分地满足工业控制的需要，MCS-51 的设计者在单片机内部设置了功能很强的位处理机，即布尔处理机。

布尔处理机硬件主要由以下几部分支持。

- (1) 布尔运算器 ALU。
- (2) 布尔累加器 CY(PSW.7)。
- (3) 布尔 RAM 区。

片内数据存储 RAM 20H~2FH 字节（如图 2-15 所示）的 128 位，位地址为 00H~7FH；特殊功能寄存器（直接地址能被 8 整除的 12 个 SFR，如图 2-16 所示）的 93 位（其中 3 位未定义），位地址分布在 80H~FFH 区间。共有 221 个布尔 RAM 单元构成布尔 RAM 区。

- (4) 布尔 I/O 口。

P0~P3 口的每位都可独立地进行输入输出操作，构成布尔 I/O 口。

- (5) 布尔指令子集。

由 17 条布尔指令组成，可对各种布尔变量进行处理，如置位、清除、求反、跳转、传送和逻辑运算等。

完善的布尔处理机,提供了最优化程序设计手段,免去了繁琐的数据传送、字节屏蔽、测试分支等操作,可以把复杂的组合逻辑直接转化为 MCS-51 软件,提高了抗干扰能力,加快了运算速度,降低了成本,充分地满足了实时控制的需要。

## 2. 寻址方式(7种)

- 立即寻址;
- 直接寻址;
- 寄存器寻址;
- 寄存器间接寻址;
- 基址寄存器加变址寄存器的间接寻址;
- 相对寻址;
- 位寻址。

## 3. 指令分类(5类)

- 数据传送(29条);
- 算术运算(24条);
- 逻辑运算(24条);
- 控制转移(17条);
- 布尔处理(17条)。

在分类介绍指令之前,把描述指令的符号意义作一简单介绍。

Rn——当前选中的寄存器区的8个工作寄存器 R0~R7(n=0~7)。

Ri——当前选中的寄存器区中可作间址寄存器的2个寄存器 R0、R1(i=0,1)。

direct——8位内部数据存储器单元的地址。可以是内部 RAM 单元的地址(0~127/255)或专用特殊功能寄存器 SFR 的地址,如 I/O 端口、控制寄存器、状态寄存器等。

# data——包含在指令中的8位立即数。

# data16——包含在指令中的16位立即数。

addr16——16位目的地址。用于 LCALL 和 LJMP 指令中,它的地址范围是 64KB 程序存储器地址空间。

addr11——11位目的地址。用于 ACALL 和 AJMP 指令中,它的地址必须放在与下一条指令的第一个字节同一个 2KB 程序存储器区地址空间之内。

rel——8位带符号的偏移量(字节)。用于 SJMP 和所有的条件转移指令中。偏移字节相对于下一条指令的第一个字节计算,在-128~+127 范围内取值。

DPTR——数据地址指针,可用作 16 位间址寄存器。

bit——内部 RAM 或专用寄存器中的直接寻址位。

A——累加器。

B——专用寄存器,用于 MUL 和 DIV 指令中。

C——进位或借位标志,或布尔处理机中的累加器。

@——间址寄存器或基址寄存器的前缀,如 @Ri, @A, @DPTR。

/——位操作数的前缀,表示对该位操作数取反,如/bit。

(X)——X 中的内容。

((X))——由 X 寻址的单元中的内容。

← ——箭头左边的内容被箭头右边的内容所代替。

各类指令采用先说明该类指令的共同特征,然后按助记符逐条描述指令,包括助记符、操作码、执行的具体内容及短小应用例子,最后以列表形式小结该类指令。

## 3.2 MCS-51 指令的寻址方式

指令由操作码与操作数组成,除操作码外,另一组成部分是操作数(包括源操作数和目的操作数),用何种方式寻找参与运算的操作数或操作数的真实地址,被称为指令的寻址方式。

寻址方式的多少,直接反映了机器指令系统功能的强弱,寻址方式越多,其功能越强,灵活性越大。这是衡量计算机性能的重要指标之一。

MCS-51 单片机共有 7 种寻址方式,分别叙述如下。

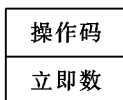
### 3.2.1 立即寻址

#### 1. 寻址空间

- 程序存储器。

指令的操作数以指令字节的形式存放在程序存储器中。即操作码后紧跟一个被称为立即数(8 位或 16 位)的操作数。是在编程时由程序员给定,并存放在程序存储器中的常数,这种寻址方式称为立即寻址。

#### 2. 指令形式



例如:

```
MOV A, #30H          ;A←#30H
```

指令的功能是把操作码后面的立即数 30H 送入 A 中,执行过程如图 3-2 所示。

例如:

```
MOV DPTR, #8000H    ;DPTR←#8000H
```

指令立即数为 16 位,其功能是把立即数高 8 位送入 DPH,低 8 位送入 DPL。指令执行过程如图 3-3 所示。

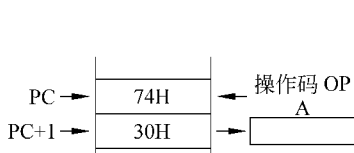


图 3-2 指令 MOV A, #30H 执行过程

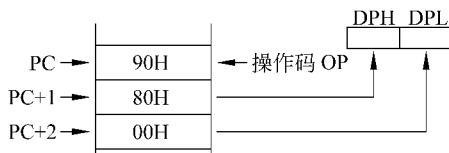


图 3-3 指令 MOV DPTR, #8000H 执行过程

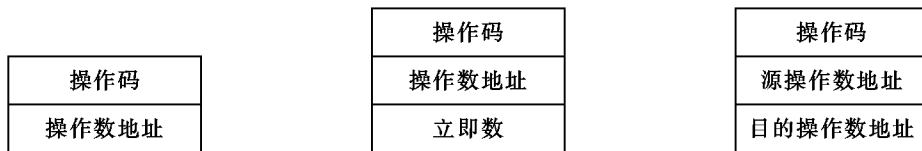
### 3.2.2 直接寻址

#### 1. 寻址空间

- 内部 RAM 的低 128 字节；
- 特殊功能寄存器 SFR(直接寻址是访问 SFR 的唯一方式)。

操作码后面的一个字节是实际操作数地址。这种直接在指令中给出操作数真实地址的方式称为直接寻址。

#### 2. 指令有三种形式



例如：

```
MOV A, 30H ; A ← (30H)
```

这是数据传送指令, 30H 是内部 RAM 地址, 功能是把 30H 单元内容读入 A 中, 如图 3-4 所示。

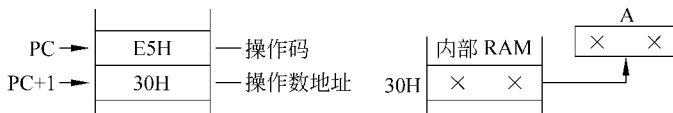


图 3-4 指令 MOV A, 30H 执行过程

例如：

```
ANL 30H, #30H ; 30H ← (30H) ∧ #30H
```

这是逻辑“与”操作指令, 操作码后面第一个 30H 是操作数地址, 第二个 30H 是参加“与”运算的立即数, “与”的结果存入 30H 单元中, 执行过程如图 3-5 所示。

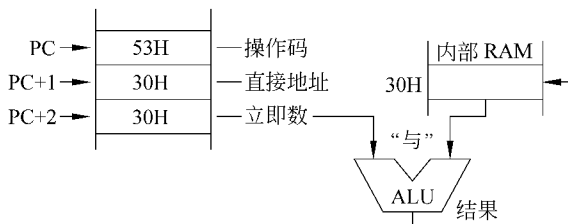


图 3-5 指令 ANL 30H, #30H 执行过程