

第 3 章 80x86 的寻址方式与指令系统

3.1 指令系统概述

计算机的指令系统是计算机指令的集合,是计算机硬件的语言系统,程序员通过计算机指令来使用计算机的硬件,按指令系统提供的指令有序地组成程序,完成特定的功能。在计算机中,指令用二进制编码表示,一条条指令对应各种基本操作,某计算机能执行什么操作、具备什么功能,都是由指令系统中的指令来决定的。

指令包括操作码和操作数两大部分,对于 80x86/88 系统,其操作数又包括目的操作数和源操作数。80x86/88 的指令格式如图 3-1 所示。

操作码	目的操作数(地址)	源操作数(地址)
-----	-----------	----------

图 3-1 指令的格式

操作码用于指定指令的操作功能,如数据传送指令、程序控制指令等,在汇编语言中,用具有一定意义的助记符来代替二进制编码,方便用户编程使用。

操作数部分针对不同功能的指令,可以是两个、一个或没有。操作数可以是被操作数据本身,更多时候是被操作数据的地址,根据给出的地址遵循 80x86/88 的寻址方式,得到实际的数据参加运算。因此指令一般分为零地址指令、一地址指令、二地址指令等,80x86/88 的目的操作数和源操作数参加运算,其结果送目的操作数,目的操作数原来的数据被覆盖。操作数在计算机中也是用二进制表示的,为方便编程使用,操作数采用编码或编号形式,如:

```
MOV AX,012FDH
```

其中,MOV 是操作码,该指令表示数据传送功能,AX 是寄存器编号,012FDH 是数据的十六进制形式编码。该指令的作用是把数据 012FDH 送到 AX 寄存器,AX 寄存器原来的数据被覆盖。

用符号化的汇编语言指令编写的程序输入计算机后,由“汇编程序”把它翻译成二进

制机器语言形式,才能在机器上执行。二进制机器语言指令长度是可变的,是由操作码、寻址方式和操作数长短等决定的,一般在 1~6 个字节间变化。最长、最完整的指令格式如图 3-2 所示。

OP	MOD	DISP(低)	DISP(高)	DATA(低)	DATA(高)
----	-----	---------	---------	---------	---------

图 3-2 机器语言指令格式

其中: OP 代表操作码,MOD 表示寻址方式,DISP 代表位移量,DATA 代表数据。对于不同功能的指令,除 OP 字段是必需的,其他字段可多可少可有可无。

OP 字段是指令的第一个字节,当 8 位不够时,还可占用第二个字节的 3 位,除指定操作功能外,OP 字段还包含操作对象的特征信息,其具体的信息如图 3-3 所示。

图 3-3 中的 d 位用在双操作数指令中,因为 80x86/88 规定双操作数指令的两个操作数必须有一个操作数放在寄存器中,d 位用于指定所用寄存器用于目的操作数(d=1)还是源操作数(d=0);w 位用于表示指令对字(w=1)还是字节(w=0)操作。当指令中有立即数,即立即寻址方式,s=1,表示把 8 位立即数扩展为 16 位(把低字节最高位的符号位扩展到高字节)。

MOD 字段用于表示指令寻址方式,占 1 个字节,其格式如图 3-4 所示。

OP	d/s	w
----	-----	---

图 3-3 OP 字段的具体信息

MOD	REG	R/M
-----	-----	-----

图 3-4 MOD 字段的具体信息

图 3-4 中的 MOD 占 2 位,用于区分寄存器寻址和存储器寻址,以及使用多少字节的偏移量。具体如下: 00=存储器寻址方式,表示无偏移量;01=存储器寻址方式,表示使用 1 个字节偏移量($-128 \leq \text{DISP} \leq 127$);10=存储器寻址方式,表示使用 2 个字节偏移量($0 \leq \text{DISP} \leq 65535$);11=寄存器寻址方式,表示 R/M 表示寄存器,并与 OP 字段的 w 位一起决定寄存器是 8 位还是 16 位。

图 3-4 中的 REG 用于选择寄存器,并与 OP 字段的 w 位一起决定寄存器是 8 位还是 16 位,如表 3-1 所示。

表 3-1 MOD 中寄存器的选择

REG 或 MOD=11 的 R/M	w=0	w=1	REG 或 MOD=11 的 R/M	w=0	w=1
000	AL	AX	100	AH	SP
001	CL	CX	101	CH	BP
010	DL	DX	110	DH	SI
011	BL	BX	111	BH	DI

图 3-4 中的 R/M 用于有效地址的形成,如表 3-2 所示。

表 3-2 R/M 对有效地址形成的规定

R/MMOD	00	01	10	11		默认段寄存器
				w=0	w=1	
000	(BX)+(SI)	(BX)+(SI)+DISP8	(BX)+(SI)+DISP16	AL	AX	DS
001	(BX)+(DI)	(BX)+(DI)+DISP8	(BX)+(DI)+DISP16	CL	CX	DS
010	(BX)+(SI)	(BX)+(SI)+DISP8	(BX)+(SI)+DISP16	DL	DX	SS
011	(BX)+(DI)	(BX)+(DI)+DISP8	(BX)+(DI)+DISP16	BL	BX	SS
100	(SI)	(SI)+DISP8	(SI)+DISP16	AH	SP	DS
101	(DI)	(DI)+DISP8	(DI)+DISP16	CH	BP	DS
110	直接地址	(SP)+DISP8	(SP)+DISP16	DH	SI	SS
111	(BX)	(BX)+DISP8	(BX)+DISP16	BH	DI	DS

其中，默认段寄存器是没有段跨越前缀时隐含的段寄存器，但如果在指令前指定了段跨越前缀，则使用指定的段寄存器。段跨越前缀的格式如图 3-5 所示。



图 3-5 段跨越前缀的格式

其中，001 和 110 是标志位，SEG 的 2 位信息用于指定段寄存器，如表 3-3 所示。

表 3-3 SEG 的 2 位信息对段寄存器的指定

SEG	段寄存器	SEG	段寄存器
00	ES	10	SS
01	CS	11	DS

但段跨越前缀只能用于代码段的指令中，不用堆栈指令中，对串操作指令使用的目的寄存器 DI 只能使用 ES 而不能使用段跨越。

机器语言指令举例：

```
ADD CL,BH 对应 0000001011001111=02CFH
ADD AX,0123H 对应 10000001110000000010001100000001=81C0230H
ADD DISP[BX][DI],DX 对应 00000001100100010100010100100011=0191423H
```

3.2 80x86 的寻址方式

由指令按功能需要有序地组织起来构成程序，执行程序中一条条指令，完成相应的功能。指令有序自动地执行靠的是指令的寻址。在 80x86/88 中，设置指令指针 IP 用于指示当前指令在内存中的位置，IP 起到程序计数器 PC 的作用。随着程序的执行，通过 IP 的变化，指向程序不同位置的指令执行。不管程序是按顺序执行，还是遇到转移的情况，

IP 始终指示正在执行的指令。

指令中操作数的寻址,即如何获得操作数地址是一个重要的问题。80x86/88CPU 的数据一般存放在指令操作数字段、寄存器或存储器中,它们支持多种操作数的寻址方式找到数据并参加运算。

3.2.1 立即寻址方式

立即寻址方式用于操作数本身就在指令中存放着的情况,如

```
MOV AL, 20H
```

数据 20H 可以立即送入 AL 寄存器。

3.2.2 直接寻址方式

直接寻址方式指的是指令直接给出了操作数的偏移地址,按地址从存储器把数据取出,如:

```
MOV AL, [2000H]
```

其中,方括号表示存储器地址内容,该指令用于访问存储器并取出数据,这里默认的段是数据段,即 $DS \times 10H + 2000H$ 得到数据的物理地址。

又如:

```
IN AL, 20H ;从地址端口 20H 读数据送 AL
```

3.2.3 寄存器寻址方式

CPU 的寄存器中存放着需要的数据,不需要访问存储器,具有执行速度快的特点。如:

```
MOV AX, BX ;把 BX 寄存器内容送 AX 寄存器  
PUSH AX ;把寄存器 AX 内容压入堆栈
```

3.2.4 寄存器间接寻址方式

CPU 的寄存器中存放着需要数据的地址,而操作数本身位于存储器中,这里的寄存器称为间址寄存器,起到数据指针的作用,如:

```
MOV AX, [SI] ;以 SI 的内容为地址,访问存储器取数据
```

如果 $(SI) = 1000H$, 数据段寄存器 $(DS) = 2000H$, 则操作数物理地址 $= 1000H \times 10H + 2000H = 12000H$, 即从存储器 12000H 单元开始取出数据字送 AX, 并且高地址单元 12001H 的内容送 AH, 低地址单元 12000H 的内容送 AL。

又如:

```
OUT DX, AL ;把 AL 中的数据送 DX 指定的端口
```

3.2.5 寄存器相对寻址方式

操作数地址是寄存器的值与一个整数的和。操作数格式是变量名/符号名[基址寄存器/变址寄存器]或[变量名/符号名+基址寄存器/变址寄存器]。如：

```
MOV AL, TABLE[SI]
```

其中, TABLE 是定义的数据表, 表示数据表的首地址, SI 是表中数据的指针, 二者相加作为数据的偏移地址, 再加上 $(DS) * 10H$, 可以得到数据在存储器中的地址。

又如：

```
MOV AL, ES:TABLE[SI] ;数据地址是 (ES) * 10H + TABLE 首地址 + (SI)
```

3.2.6 基址加变址寻址方式

操作数的地址是由基址寄存器和变址寄存器提供的, 二者的和形成操作数的偏移地址。如：

```
MOV AX, [BX][SI] ;以 (BX) + (SI) 的值为数据偏移地址, 访问存储器
```

3.2.7 相对基址加变址寻址方式

操作数偏移地址是指定寄存器内容与相对偏移量的和。如：

```
MOV AX, TABLE[BX][SI] ;数据偏移地址是 TABLE 首地址 + (BX) + (SI)
```

3.3 80×86 的指令系统

8086/88 的指令系统包括数据传送、算术运算、逻辑运算、程序控制、处理器控制、串操作六种类型的指令, 共 115 个助记符, 91 种操作, 其功能能够满足基本编程的需要。

指令格式：

操作符 目的操作数, 源操作数

其中, 操作符是指令完成的功能, 目的操作数和源操作数可以是寄存器的名称、操作数地址或具体数据, 而且根据具体指令和寻址方法, 目的操作数和源操作数不一定完整, 有的操作数隐藏了。

3.3.1 数据传送指令

1. 基本传送指令 MOV

基本传送指令用于完成源操作数到目的操作数的传送, 如：

```
MOV CX, 3000H ;立即数 3000H 送 CX 寄存器
MOV [2000H], AL ;AL 寄存器内容送地址为 [2000H] 的存储单元
```

```
MOV DI,CX          ;CX 内容送 DI
:
```

但立即数不能直接送 DS、ES、SS,中间须通过 AX;存储器地址间不能传送;需要源操作数和目的操作数的数据类型一致。

2. 堆栈指令 PUSH 和 POP

堆栈指令用于完成堆栈操作,微型计算机使用软堆栈,即在存储器空间开辟堆栈,形成堆栈段,段起始地址为 SS,堆栈顶指针 SP,SP 对栈顶操作,使用 PUSH 时,入栈,SP 减小,用 POP 指令,出栈,SP 增加。如:

```
PUSH AL            ;把 AL 压入堆栈
POP BL             ;把栈顶数据弹出,送 BL
```

3. 查表指令 XLAT

查表指令用于完成对数据段定义的数据表的查找,数据表首地址在 BX 中,AL 用于存放表中数据的顺序号,指令把对应的数据送 AL。如:

```
MOV BX,TABLE       ;数据表 TABLE 的首地址送 BX
MOV AL,6            ;查找第 6 个数据
XLAT                ;把查到的数据送 AL
```

4. 交换指令 XCHG

交换指令用于在存储单元和寄存器或寄存器之间进行数据交换,如:

```
XCHG AX,BX         ;把 AX 和 BX 的数据对换
```

5. I/O 端口指令 IN 和 OUT

I/O 端口指令用于从端口输入/输出数据,端口地址在 00~FFH,可采用直接寻址,在 0100~FFFFH 必须使用间接寻址。如:

```
IN AL,60H          ;从端口 60H 读入数据到 AL
OUT DX,AL           ;从端口 DX 输出数据
```

6. 地址传送指令 LEA、LDS、LES

LEA、LDS、LES 用于完成偏移地址、数据段地址、附加段地址的传送,如:

```
LEA BX,TABLE       ;把数据段定义的 TABLE 的偏移地址 (TABLE 首地址)送 BX
LDS AX, TABLE     ;把数据段定义的 TABLE 的段地址送 AX
```

3.3.2 算术运算指令

算术运算指令包括二进制和十进制的四则运算指令,用于完成无符号数和有符号数(补码)运算,影响标志寄存器。

1. 加法指令

加法运算指令有 ADD、ADC、INC 以及 DAA、AAA,如:

```

MOV AL, 37H
MOV BL, 02H
ADD AL, 03H           ; (AL) + 03H → AL, 结果 AL = 3AH
ADD AL, BL            ; (AL) + (BL) → AL, 结果 AL = 3AH + 02H = 3CH

```

ADC 用于完成带进位的加,即加上 CF,用于 2 个字节数据的运算。

INC 实现加 1 功能。

DAA、AAA 用于实现十进制加法的压缩 BCD 码和非压缩 BCD 码调整,如:

```

MOV AL, 35H           ;压缩 BCD 码
ADD AL, 37H           ;结果 AL = 6CH
DAA                   ;加 6 调整后,AL = 72H
MOV AL, 05H           ;非压缩 BCD 码
ADD AL, 07H           ;结果 AL = 0CH
AAA                   ;加 6 调整后,AL = 02H, CF = 1, 结果为 12H

```

2. 减法指令

减法运算指令有 SUB、SBB、DEC、NEG、CMP 以及 DAS、AAS,如:

```

SUB AX, CX            ;AX - CX → AX

```

SBB 实现带借位的减法,即需要减去 CF。

DEC 实现减 1 操作。

NEG 是求补指令,实现 0-操作数。

CMP 是比较指令,实现目的操作数-源操作数,但不存放结果,只改变 CF,用于比较判断目的操作数与源操作数的大小,结果可用于不同分支。

DAS、AAS 用于实现十进制减法的压缩 BCD 码和非压缩 BCD 码调整。

3. 乘法指令

乘法运算指令有 MUL、IMUL,用于完成无符号乘法和有符号乘法操作,以及十进制乘法的调整指令 AAM,如:

```

MUL CL               ; (AL) * (CL) → AX
MUL BX               ; (AX) * (BX) → DX:AX

```

指令执行影响标志位 CF 和 OF。

4. 除法指令

除法运算指令有 DIV、IDIV,用于完成无符号除法和有符号除法操作,以及十进制除法的调整指令 AAD,如:

```

MOV AX, 1000
MOV BL, 100
DIV BL               ; (AX) ÷ (BL) → AL (商) ... AH (余数)

```

5. 符号扩展指令

乘除法运算时,需要按要求把被乘数和被除数扩展成相应的位数,以获得所需操作数

长度,对于无符号数,进行0扩展即可,对于有符号数,必须使用CBW、CWD扩展转换对符号位进行扩展,如:

```
MOV  AL,NUMB1          ;被除数 NUMB1,8 位
CBW                      ;扩展被除数 NUMB1 为 16 位
DIV  NUMB2              ;除以除数 NUMB2
MOV  ANSQ,AL            ;商 AL 存入 ANSQ
MOV  ANSR,AH            ;余数 AH 存入 ANSR
```

3.3.3 逻辑运算和移位指令

逻辑运算指令包括NOT、AND、OR和XOR指令,用于完成求反、与运算、或运算、异或运算,逻辑运算按位操作;移位指令包括左移(L)和右移(R)、算术移位(SA)和逻辑移位(SH)、循环移位(RO)和带进位的循环移位(RC)等。

1. 逻辑运算指令

逻辑运算指令用于实现按位操作,执行影响标志位SF、ZF、PF,而CF、OF清0,如:

```
NOT  AL                ;AL 各个位取反
AND  AL,0FH            ;AL 的高 4 位清 0,低 4 位不变
XOR  CX,CX             ;CX=0
```

2. 移位指令

移位指令用于根据左移和右移、算术和逻辑移位、循环移位带进位与否情况组合成SHR、SHL、SAR、SAL、ROR、ROL、RCR、RCL,如:

```
SHL  AX,1              ;把 AX 逻辑左移 1 位,相当于 * 2
MOV  BX,AX             ;存入 BX
SHL  AX,1              ;把 AX 再次逻辑左移 1 位,相当于再 * 2
SHL  AX,1              ;再次左移 1 位,至此 AX 相当于 * 8
ADD  AX,BX             ;与 * 2 后的 AX 相加,完成 AX * 10 的操作
```

3.3.4 控制转移指令

程序全局是顺序执行的,但在实际应用时,需要根据指令执行情况进行不同的处理,需要转移到不同功能的程序段执行,程序控制指令可以实现程序的分支和循环。这类指令包括无条件转移指令、条件转移指令、循环指令、调用和返回指令以及中断指令等。

1. 无条件转移指令 JMP

JMP 用于实现无条件的转移到指定地址并从该地址开始执行程序,如:

```
JMP  NEXT
MOV  AL,30H
...
NEXT: MOV  AL,20H
```

2. 条件转移指令

与 JMP 不同,条件转移指令是根据状态标志、比较结果、CX 计数情况等条件发生转移的。常用指令有 JZ/JE、JNZ/JNE、JB/JNB、JA/JNA、JGE/JNG 等,如:

```

:
CMP  AX,BX                ;比较 AX 和 BX,相等则转 SS1,否则顺序执行
JZ   SS1
SS0: ...
SS1: ...

```

又如:

```

MOV  AL,NUB                ;NUB 存储了一个 8 位符号数送 AL
CMP  AL,0                  ;与 0 比较
JGE  BIG                   ;大于等于 0 转 BIG,否则顺序执行
MOV  AL,0FFH               ;小于 0,则赋值-1
JMP  EXIT                  ;跳转到 ZERO
BIG: JE  ZERO               ;=0 转 ZERO
MOV  AL,01H                ;大于 0,则赋值 1
JMP  EXIT
ZERO: MOV AL,0              ;等于 0,则赋值 0
EXIT: MOV RES,AL            ;把结果存入 RES

```

3. 循环指令 LOOP

LOOP 指令借助默认的 CX 循环计数器,可以在 -128~127 的范围内实现程序有规律的循环,类似的指令还有 LOOPZ/LOOPE、LOOPNZ/LOOPNE,如:

```

MOV  CX,100                ;循环次数
MOV  AX,0                  ;初始值
L1: INC BX                  ;每次循环+1
ADD  AX,BX                 ;实现每次增 1 的累加
LOOP L1                    ;CX 没有减到 0 则循环

```

4. 子程序调用指令 CALL 和返回指令 RET

特定功能的程序段组织成一段程序,形成子程序,子程序可被多次调用,子程序的调用与返回使用的是指令 CALL 和 RET。子程序与 JMP 不同,它不是把程序转移到别处,而是在现行执行程序中插入子程序的运行,即在调用子程序时,保存程序断点,把 CS:IP 入栈保存,保存子程序的段地址与偏移地址赋值 CS:IP,当子程序执行完毕时,RET 返回指令负责原 CS:IP 的恢复,按原 CS:IP 执行原来的程序。

5. 中断指令 INT 和中断返回指令 IRET

系统的中断调用类型号对应特定的功能程序,这种程序称为中断服务程序,用户使用 INT *n* 可以利用系统提供的资源,用户可以自行编写 INT *n* 对应的程序,只需把自行编写的程序的入口地址(即 CS:IP)按中断类型号加载到对应的中断向量表。自行编写的中断服务程序的末尾使用 IRET 来完成中断断点和标志寄存器 FLAGS 的恢复。

3.3.5 处理器控制指令

这类指令可以对处理器本身进行控制和设定,包括标志设置指令和以处理器为操作对象的控制指令。

1. 标志设置指令

这类指令具有对标志寄存器的 CF、DF、IF 标志置位/复位的功能,以及间接控制处理器执行的功能。如:

```
CLC    ;0→CF
STC    ;1→CF
CMC    ;CF→CF
CLD    ;0→DF
STD    ;1→DF
CLI    ;0→IF
STI    ;1→IF
```

2. 其他处理器控制指令

这类指令用于对处理器本身进行控制,包括 NOP、HLT、WAIT、LOCK、ESC,如:

```
NOP          ;空操作,在需要时间延时和调试程序时使用
HLT          ;停机,一旦有中断发生、复位操作或 DMA 操作时处理器脱离停机状态
WAIT         ;处理器处于等待状态,并不断测试TEST引脚,TEST=0 则脱离等待状态
```

LOCK XXX 指令名称;总线封锁指令,可放在任何一条指令前,作用是使处理器放弃总线控制权,直到 LOCK 后面的指令执行为止

ESC 存储器寻址方式;为协处理器提供操作码,数据总线把存储单元内容送出并开始协处理器指令的执行;当遇到协处理器助记指令码,汇编程序把它转换为 ESC 指令的机器码,表示此处为协处理器的操作码。

3.3.6 字符串操作指令

字符串操作指令可以完成对若干数据的操作,其功能相当于一段程序,这类指令包括 MOVS、CMPS、SCAS、LODS、STOS,它们可对字节和字进行操作,其功能分别是字符串传送、比较、扫描、取、存。默认地址为 DS:SI→ES/DI,地址变化方向由 DF 决定;并且结合重复前缀 REP/REPE/REPNE 来实现重复传送,重复次数必须由 CX 指定。如:

```
LEA SI, SRC          ;字符串源的首地址→SI
LEA DI, DST          ;字符串目的的首地址→DI
MOV BX, 100          ;传送次数
CLD                  ;方向 DF=0,地址增量
L: MOVSB             ;传送一个字节
DEC BX               ;传送 1 次,次数减 1
JNZ L                ;没完成,循环传送
```