

# 项目 3

## 由触发器构成的抢答器的制作

### 学习目标

- (1) 能正确测量各种触发器的逻辑功能,记录测量结果并对结果作准确描述。
- (2) 能借助资料读懂常用集成触发器产品的型号,明确各引脚功能。
- (3) 会正确选用集成触发器产品及相互替代。
- (4) 能判断和处理简单电路故障。
- (5) 能撰写项目测试报告。
- (6) 了解基本触发器的电路组成,理解触发器的记忆作用。
- (7) 熟悉基本 RS 触发器、同步 RS 触发器、边沿 D 触发器、边沿 JK 等触发器的触发方式及逻辑功能。
- (8) 掌握常用集成触发器的正确使用及相互转换。

### 工作任务

- (1) 基本 RS 触发器逻辑功能测试。
- (2) 同步 RS 触发器逻辑功能测试。
- (3) 边沿 D 触发器、边沿 JK 触发器逻辑功能测试。
- (4) 触发器相互转换逻辑功能测试。
- (5) 四路抢答器的制作。
- (6) 撰写项目测试报告。

抢答器的实物图如图 3.1 所示。

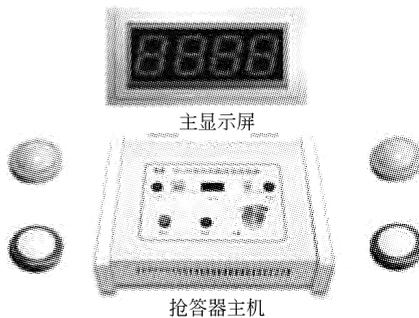


图 3.1 抢答器实物图

## 3.1 任务 基本 RS 触发器逻辑功能测试

### 3.1.1 知识点 1 触发器概述

触发器是组成时序逻辑电路的基本单元,它的显著特点是具有记忆功能,一个触发器能记住 1 位二值信号(0 或 1), $n$  个触发器组合在一起就能记忆  $n$  位二值信号。

与组合逻辑电路不同,触发器具有以下特点。

(1) 它有两个稳定状态

触发器有两个输出端,分别记作  $Q$ 、 $\bar{Q}$ ,其状态是互补的; $Q=1$ 、 $\bar{Q}=0$  是一个稳定状态,称为 1 态; $Q=0$ 、 $\bar{Q}=1$  是另一个稳定状态,称为 0 态;其他情况如  $Q=\bar{Q}=0$  或  $Q=\bar{Q}=1$ ,不满足互补的条件,称为不定状态,它既不能算作 0 态,也不能算作 1 态。

(2) 在外部信号作用下,触发器能从原来所处的一个稳态翻转成另一个稳态。

(3) 外部信号消失后,它仍能维持这一状态,即记住这一状态。

触发器的种类较多,根据电路结构形式的不同,触发器可分为基本触发器、时钟控制的触发器。后者又可分为电平触发和边沿触发两大类。根据逻辑功能的不同,触发器可分为 RS 触发器、JK 触发器、D 触发器、T 触发器和 T' 触发器。

### 3.1.2 基本 RS 触发器逻辑功能测试

基本 RS 触发器逻辑功能测试的工作任务书如表 3.1 所示。

表 3.1 测试工作任务书

任务名称	基本 RS 触发器逻辑功能测试																								
任务要求	按测试步骤完成所有测试内容,并撰写测试报告																								
测试设备与器件	直流稳压电源 1 台,电平输出板 1 块,电平显示板 1 块,二输入四与非门 74LS00 1 块,连接导线若干																								
集成电路外引脚排列图	<p>(74LS00 引脚排列图)</p>																								
测试电路																									
测试步骤	<ol style="list-style-type: none"> <li>(1) 按上图连接好电路</li> <li>(2) 接通电源,按测试数据表的顺序在 <math>\bar{S}</math>、<math>\bar{R}</math> 端加信号,观察并记录 <math>Q</math>、<math>\bar{Q}</math> 端状态填入测试数据表中</li> <li>(3) 当 <math>\bar{S}</math>、<math>\bar{R}</math> 都接低电平时,观察 <math>Q</math>、<math>\bar{Q}</math> 端的状态。当 <math>\bar{S}</math>、<math>\bar{R}</math> 同时由低电平跳为高电平时,注意观察 <math>Q</math>、<math>\bar{Q}</math> 端,重复 3~5 次,看 <math>Q</math>、<math>\bar{Q}</math> 端的状态是否相同</li> </ol>																								
测试数据	<table border="1"> <thead> <tr> <th><math>\bar{S}</math></th> <th><math>\bar{R}</math></th> <th><math>Q</math></th> <th><math>\bar{Q}</math></th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>1</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>1</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>0</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>1</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>0</td> <td>0</td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>	$\bar{S}$	$\bar{R}$	$Q$	$\bar{Q}$	0	1			1	1			1	0			1	1			0	0		
$\bar{S}$	$\bar{R}$	$Q$	$\bar{Q}$																						
0	1																								
1	1																								
1	0																								
1	1																								
0	0																								

续表

结论	(1) 基本 RS 触发器当 $\bar{S}=0, \bar{R}=0$ 时, 其状态为 _____ (0/1/不定); 当 $\bar{S}=0, \bar{R}=1$ 时, 其状态为 _____ (0/1/不定); 当 $\bar{S}=1, \bar{R}=0$ 时, 其状态为 _____ (0/1/不定); 当 $\bar{S}=1, \bar{R}=1$ 时, 其状态与前一状态 _____ (相同/不同) (2) $\bar{S}, \bar{R}$ 同时由低电平跳为高电平, 重复 3~5 次, $Q, \bar{Q}$ 端的状态 _____ (相同/不同)
----	---

### 3.1.3 知识点 2 基本 RS 触发器

基本 RS 触发器是各种触发器中最简单的一种, 是构成其他触发器的基本单元。电路结构可由与非门构成, 也可由或非门构成, 下面讨论由与非门构成的基本 RS 触发器。

#### 1. 电路组成及符号

由与非门构成的基本 RS 触发器电路如图 3.2(a) 所示, 它有两个输入端  $\bar{R}$  和  $\bar{S}$  (它们是低电平有效, 符号  $\bar{R}$  和  $\bar{S}$  上的非号, 就是反映这一概念的)。电路有两个互补的输出端  $Q, \bar{Q}$ , 它有 0 和 1 两个稳定状态。触发器的逻辑符号如图 3.2(b) 所示。

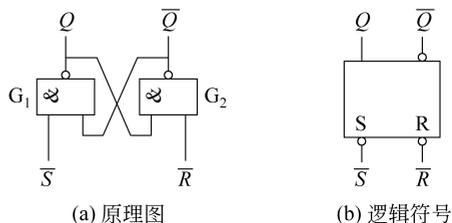


图 3.2 基本 RS 触发器

#### 2. 逻辑功能分析

$Q^n$  表示触发信号输入前触发器的状态, 称为现态;  $Q^{n+1}$  表示触发信号输入后触发器的状态, 称为次态。触发器的功能可采用状态表、特征方程、状态转换图、波形图(时序图)来描述。

##### 1) 状态表(见表 3.2)

(1) 当  $\bar{R}=1, \bar{S}=1$  时, 电路维持原来状态不变。

(2) 当  $\bar{R}=1, \bar{S}=0$  时, 由于  $\bar{S}=0$ , 则门  $G_1$  输出  $Q=1$ , 而门  $G_2$  的两个输入全为 1, 其输出  $\bar{Q}=0$ , 触发器置 1 状态。

(3) 当  $\bar{R}=0, \bar{S}=1$  时, 由于  $\bar{R}=0$ , 则门  $G_2$  输出  $\bar{Q}=1$ , 而门  $G_1$  的两个输入全为 1, 其输出  $Q=0$ , 触发器置 0 状态。

(4) 当  $\bar{R}=0, \bar{S}=0$  时, 此时  $Q=\bar{Q}=1$ , 两者不是互补的, 既不是定义的 1 状态, 也不是定义的 0 状态。

另外, 当  $\bar{R}=\bar{S}$  的有效低电平消失后, 门  $G_1, G_2$  的输出都要由 1 向 0 转换, 这要看哪一个门的传输延迟时间  $t_{pd}$  短。若门  $G_1$  的  $t_{pd}$  短, 它首先翻转, 即  $Q$  首先由 1 变 0, 反馈到  $G_2$  门的输入, 使其输出  $\bar{Q}=1$ , 电路变为 0 态。反之, 若门  $G_2$  的  $t_{pd}$  短, 根据类似的推理, 电路将变为 1 态。由于在设计和分析电路时, 无法事先估计两个门的传输时间的长短, 也就无法判断在  $\bar{R}, \bar{S}$  同时变为高电平后, 触发器到底是变成 1 态还是 0 态。

表 3.2 状态表

$\bar{R}$	$\bar{S}$	$Q^n$	$Q^{n+1}$	说明
0	0	0	×	状态不定
		1	×	
0	1	0	0	置 0
		1	0	
1	0	0	1	置 1
		1	1	
1	1	0	0	状态不变
		1	1	

因此  $\bar{R}=\bar{S}=0$  时,电路状态是不定的,这是不允许的。

综上所述,基本 RS 触发器有置 1、置 0、保持三种功能,并且要求输入信号  $\bar{R}$ 、 $\bar{S}$  不能同时为 0,即满足  $\bar{R}+\bar{S}=1$  的约束条件。

### 2) 特征方程

根据表 3.2 画出卡诺图如图 3.3 所示。经化简后可得到基本 RS 触发器的特征方程。

$$Q^{n+1} = S + \bar{R}Q^n$$

$$\bar{R} + \bar{S} = 1 \text{ (约束条件)}$$

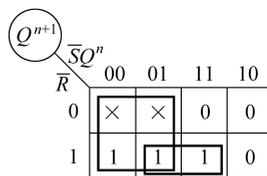


图 3.3 卡诺图

### 3) 状态转换图(简称状态图)

触发器的状态转换可用状态转换图来表示,如图 3.4 所示。图中两个圆圈表示触发器的两个状态,0 态和 1 态,箭头表示状态转换的方向,箭头旁边标注的触发信号取值表示状态转换的条件。

### 4) 波形图(时序图)

如图 3.5 所示,触发器初态为 0。画波形图时,对应一个时刻,时刻以前为  $Q^n$ ,时刻以后为  $Q^{n+1}$ 。画图时应根据状态表来确定各个时间段  $Q$  与  $\bar{Q}$  的状态。

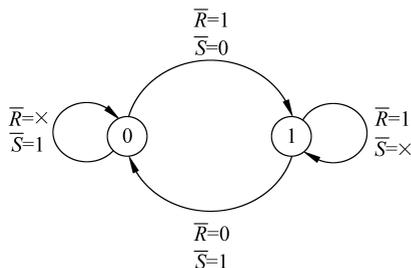


图 3.4 状态转换图

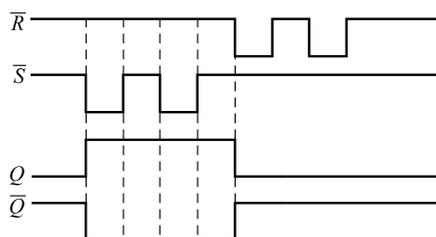


图 3.5 波形图

## 3. 基本 RS 触发器的应用——消抖动开关电路

常用的开关一般是由机械接触实现开关的闭合和断开的,由于机械触点有弹性,这就决定了当它闭合时产生抖动的问题,反映在电信号上将产生不规则的脉冲信号,如图 3.6(b)所示。如果将开关接到基本 RS 触发器的  $\bar{R}$ 、 $\bar{S}$  端,如图 3.6(a)所示,从其  $Q$  端输出,就可消除这一现象。

消抖动电路的工作原理:当开关向下时, $\bar{R}$  为高电平, $\bar{S}$  通过开关触点接地,但由于机械触点存在抖动现象, $\bar{S}$  端不是一个稳定的低电平,而是有一段时高时低的不规则脉冲

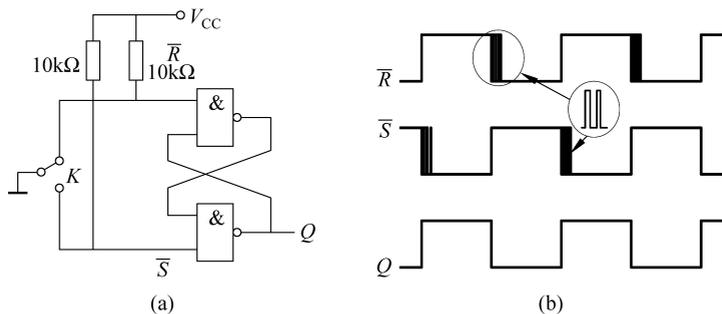


图 3.6 消抖动开关电路

出现。但在开关打下的瞬间,  $\bar{S}$  为低电平, 此时  $\bar{R}=1$ 、 $\bar{S}=0$ , 触发器置“1”, 输出  $Q=1$ 。如果由于开关的抖动使  $\bar{S}$  变为高电平, 但由于  $\bar{R}=1$ 、 $\bar{S}=1$ , 此时触发器保持原来的“1”状态。因此, 尽管由于开关的抖动使电信号产生了不规则的脉冲, 但输出波形却为稳定的无瞬时抖动的脉冲信号。

#### 4. 基本 RS 触发器的特点和用途

基本 RS 触发器的电路结构简单, 是构成其他功能触发器的必不可少的组成部分。它具有置 1、置 0、保持三种功能。

基本 RS 触发器可用作数码寄存器、消抖动开关、单次脉冲发生器, 或用作脉冲变换电路等。

由于触发器的输入端  $\bar{R}$ 、 $\bar{S}$  之间有约束, 所以不允许将两者连在一起作为计数输入。

## 3.2 任务 同步 RS 触发器逻辑功能测试

### 3.2.1 同步 RS 触发器逻辑功能测试

同步 RS 触发器逻辑功能测试的工作任务书如表 3.3 所示。

表 3.3 测试工作任务书

任务名称	同步 RS 触发器逻辑功能测试
任务要求	按测试步骤完成所有测试内容, 并撰写测试报告
测试设备与器件	直流稳压电源 1 台, 电平输出板 1 块, 电平显示板 1 块, 二输入四与非门 74LS00 1 块, 四输入二与非门 74LS20 1 块, 连接导线若干
集成电路外引脚排列图	<p>(74LS20 引脚排列图)</p>

续表

测试电路																																																				
测试步骤	<p>(1) 按上图连接好电路</p> <p>(2) 将 <math>CP</math>、<math>R</math>、<math>S</math> 端接电平输出板, <math>Q</math>、<math>\bar{Q}</math> 端接电平显示板, 按测试数据表的顺序在 <math>R</math>、<math>S</math> 端加信号, 观察并记录 <math>Q</math>、<math>\bar{Q}</math> 端状态填入表中</p>																																																			
测试数据	<table border="1" style="width: 100%; text-align: center;"> <thead> <tr> <th><math>CP</math></th> <th><math>R</math></th> <th><math>S</math></th> <th><math>Q^n</math></th> <th><math>Q^{n+1}</math></th> <th><math>\bar{Q}^{n+1}</math></th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td rowspan="2">0</td> <td rowspan="2">×</td> <td rowspan="2">×</td> <td>0</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>1</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">0</td> <td rowspan="2">0</td> <td>0</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>1</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">0</td> <td rowspan="2">1</td> <td>0</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>1</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">0</td> <td>0</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>1</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">1</td> <td>0</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>1</td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>	$CP$	$R$	$S$	$Q^n$	$Q^{n+1}$	$\bar{Q}^{n+1}$	0	×	×	0			1			1	0	0	0			1			1	0	1	0			1			1	1	0	0			1			1	1	1	0			1		
$CP$	$R$	$S$	$Q^n$	$Q^{n+1}$	$\bar{Q}^{n+1}$																																															
0	×	×	0																																																	
			1																																																	
1	0	0	0																																																	
			1																																																	
1	0	1	0																																																	
			1																																																	
1	1	0	0																																																	
			1																																																	
1	1	1	0																																																	
			1																																																	
结论	<p>(1) 同步 RS 触发器当 <math>CP=0</math>、<math>R=\times</math>、<math>S=\times</math> 时, 其功能为_____ (置 0/置 1/保持/不定)</p> <p>(2) 同步 RS 触发器当 <math>CP=1</math>、<math>R=0</math>、<math>S=0</math> 时, 其功能为_____ (置 0/置 1/保持/不定); 当 <math>CP=1</math>、<math>S=0</math>、<math>R=1</math> 时, 其功能为_____ (置 0/置 1/保持/不定); 当 <math>CP=1</math>、<math>S=1</math>、<math>R=0</math> 时, 其功能为_____ (置 0/置 1/保持/不定); 当 <math>CP=1</math>、<math>S=1</math>、<math>R=1</math> 时, 其功能为_____ (置 0/置 1/保持/不定)</p>																																																			

### 3.2.2 知识点 同步 RS 触发器

在数字系统中, 为了协调各部分的工作状态, 需要由时钟  $CP$  来控制触发器按一定的节拍同步动作, 由时钟脉冲控制的触发器称为时钟触发器。时钟触发器可分为同步触发器、主从触发器和边沿触发器。这里讨论同步 RS 触发器。

#### 1. 电路组成及符号

同步 RS 触发器是在基本 RS 触发器的基础上增加两个控制门及一个控制信号, 让输入信号经过控制门传送, 原理图如图 3.7(a) 所示。

与非门  $G_1$ 、 $G_2$  组成基本 RS 触发器, 与非门  $G_3$ 、 $G_4$  是控制门, 控制信号  $CP$  称为时钟脉冲信号, 它控制控制门  $G_3$ 、 $G_4$  的开通和关闭。逻辑符号如图 3.7(b) 所示。

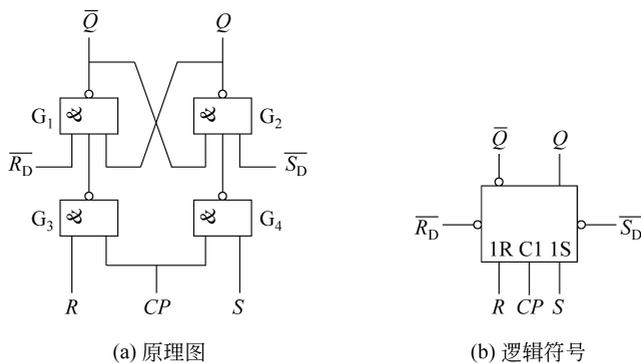


图 3.7 同步 RS 触发器

## 2. 逻辑功能分析

### 1) 状态表

(1) 当  $CP=0$  时, 无论  $R$  和  $S$  是什么信号,  $G_3$  和  $G_4$  门输出均为 1, 处于被封锁状态, 由  $G_1$ 、 $G_2$  门构成的基本 RS 触发器因输入信号全为 1 而保持原状态不变。

(2) 当  $CP=1$  时,  $G_3$  和  $G_4$  门被打开, 输出由  $R$ 、 $S$  决定, 触发器的状态随输入信号  $R$ 、 $S$  的不同而不同。

根据与非门和基本 RS 触发器的逻辑功能, 可得出同步 RS 触发器状态表如表 3.4 所示。

表 3.4 状态表

$CP$	$R$	$S$	$Q^n$	$Q^{n+1}$	说明
0	×	×	0	0	状态不变
			1	1	
1	0	0	0	0	状态不变
			1	1	
1	0	1	0	1	置 1
			1	1	
1	1	0	0	0	置 0
			1	0	
1	1	1	0	×	状态不定
			1	×	

### 2) 特征方程

根据表 3.4 画出卡诺图如图 3.8 所示, 经化简后可得到同步 RS 触发器的特征方程。

$$Q^{n+1} = S + \bar{R}Q^n$$

$$RS = 0 (\text{约束条件})$$

### 3) 状态转换图

根据状态表 3.4 画出状态转换图, 如图 3.9 所示。

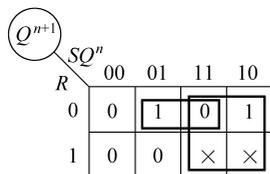


图 3.8 卡诺图

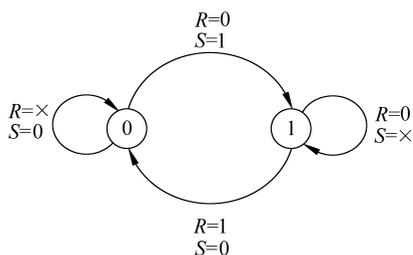


图 3.9 状态转换图

#### 4) 波形图

在如图 3.7(a)所示电路中,加到  $R$ 、 $S$  端的信号波形如图 3.10 所示,则  $Q$ 、 $\bar{Q}$  端波形如图 3.10 所示(设触发器初态为 0)。

同步 RS 触发器的状态转换分别由  $R$ 、 $S$  和  $CP$  控制,其中  $R$ 、 $S$  控制状态转换的方向, $CP$  控制状态转换的时刻。在  $CP=0$  时,触发器不接收信号,保持其状态不变;而当  $CP=1$  时,触发器接收输入信号  $R$ 、 $S$ ,并随其变化而作相应的变化。

### 3. 同步触发器存在的问题——空翻

在  $CP=1$  期间,输入信号多次变化,触发器的状态也随之多次变化(见图 3.11),这种现象叫空翻。

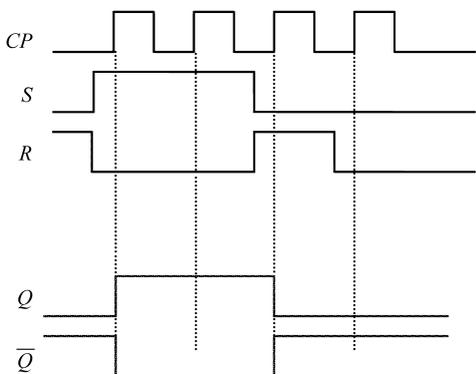


图 3.10 波形图

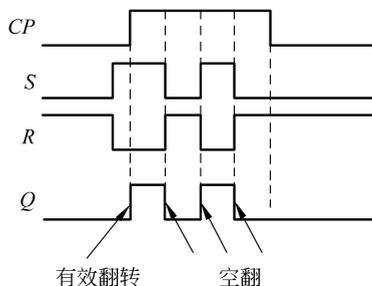


图 3.11 波形图

同步触发器由于  $CP$  有效时间过长,出现了空翻现象,使触发器的应用受到了限制。

## 3.3 任务 边沿触发器逻辑功能测试

### 3.3.1 边沿 JK 触发器逻辑功能测试

边沿 JK 触发器逻辑功能测试的工作任务书如表 3.5 所示。

表 3.5 测试工作任务书

任务名称	边沿 JK 触发器逻辑功能测试																																																																																																					
任务要求	按测试步骤完成所有测试内容,并撰写测试报告																																																																																																					
测试设备与器件	直流稳压电源 1 台,电平输出板 1 块,电平显示板 1 块,集成电路板 74LS112(双 JK 触发器)1 块,点脉冲输出板 1 块,连接导线若干																																																																																																					
集成电路外引脚排列图																																																																																																						
测试步骤	<ol style="list-style-type: none"> <li>(1) 将 <math>1\overline{S}_D</math>、<math>1\overline{R}_D</math>、<math>1J</math>、<math>1K</math> 端接电平输出板, <math>1CP</math> 端接点脉冲输出板, <math>1Q</math>、<math>1\overline{Q}</math> 端接电平显示板, 16 脚接 <math>V_{CC}</math>, 8 脚接 GND, 接通电源</li> <li>(2) 将 <math>1\overline{S}_D</math> 接低电平, <math>1\overline{R}_D</math> 接高电平, 改变 <math>J</math>、<math>K</math>、<math>CP</math> (分别置高电平或低电平), 观察输出 <math>Q</math> 和 <math>\overline{Q}</math> 的变化, 将观察结果记入测试数据表中</li> <li>(3) 将 <math>1\overline{S}_D</math> 接高电平, <math>1\overline{R}_D</math> 接低电平, 改变 <math>J</math>、<math>K</math>、<math>CP</math> (分别置高电平或低电平), 观察输出 <math>Q</math> 和 <math>\overline{Q}</math> 的变化, 将观察结果记入测试数据表中</li> <li>(4) 将 <math>1\overline{S}_D</math> 和 <math>1\overline{R}_D</math> 接高电平, 按测试数据表的顺序输入信号, 观察并记录 <math>Q</math>、<math>\overline{Q}</math> 端状态, 并记入测试数据表中</li> </ol>																																																																																																					
测试数据	<table border="1"> <thead> <tr> <th><math>\overline{S}_D</math></th> <th><math>\overline{R}_D</math></th> <th><math>CP</math></th> <th><math>J</math></th> <th><math>K</math></th> <th><math>Q^n</math></th> <th><math>Q^{n+1}</math></th> <th><math>\overline{Q}^{n+1}</math></th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>1</td> <td>×</td> <td>×</td> <td>×</td> <td>×</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>0</td> <td>×</td> <td>×</td> <td>×</td> <td>×</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">0→1</td> <td rowspan="2">0</td> <td rowspan="2">0</td> <td>0</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>1</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">1→0</td> <td rowspan="2">0</td> <td rowspan="2">0</td> <td>0</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>1</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">0→1</td> <td rowspan="2">0</td> <td rowspan="2">1</td> <td>0</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>1</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">1→0</td> <td rowspan="2">0</td> <td rowspan="2">1</td> <td>0</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>1</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">0→1</td> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">0</td> <td>0</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>1</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">1→0</td> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">0</td> <td>0</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>1</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">0→1</td> <td rowspan="2">1</td> <td rowspan="2">1</td> <td>0</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>1</td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>	$\overline{S}_D$	$\overline{R}_D$	$CP$	$J$	$K$	$Q^n$	$Q^{n+1}$	$\overline{Q}^{n+1}$	0	1	×	×	×	×			1	0	×	×	×	×			1	1	0→1	0	0	0			1			1	1	1→0	0	0	0			1			1	1	0→1	0	1	0			1			1	1	1→0	0	1	0			1			1	1	0→1	1	0	0			1			1	1	1→0	1	0	0			1			1	1	0→1	1	1	0			1		
$\overline{S}_D$	$\overline{R}_D$	$CP$	$J$	$K$	$Q^n$	$Q^{n+1}$	$\overline{Q}^{n+1}$																																																																																															
0	1	×	×	×	×																																																																																																	
1	0	×	×	×	×																																																																																																	
1	1	0→1	0	0	0																																																																																																	
					1																																																																																																	
1	1	1→0	0	0	0																																																																																																	
					1																																																																																																	
1	1	0→1	0	1	0																																																																																																	
					1																																																																																																	
1	1	1→0	0	1	0																																																																																																	
					1																																																																																																	
1	1	0→1	1	0	0																																																																																																	
					1																																																																																																	
1	1	1→0	1	0	0																																																																																																	
					1																																																																																																	
1	1	0→1	1	1	0																																																																																																	
					1																																																																																																	

续表

结论	<p>(1) <math>1\overline{R}_D</math> 为_____ (清零/置数) 端, _____ (低电平/高电平) 有效, <math>1\overline{S}_D</math> 为_____ (清零/置数) 端, _____ (低电平/高电平) 有效。为了使输出为 0 状态 (<math>Q=0, \overline{Q}=1</math>), 则 <math>1\overline{R}_D</math> 应接_____ (高/低) 电平, <math>1\overline{S}_D</math> 应接_____ (高/低) 电平。为了使输出为 1 状态 (<math>Q=1, \overline{Q}=0</math>), 则 <math>1\overline{R}_D</math> 应接_____ (高/低) 电平, <math>1\overline{S}_D</math> 应接_____ (高/低) 电平</p> <p>(2) <math>\overline{R}_D = \overline{S}_D = 1</math>, <math>CP</math> 由 1<math>\rightarrow</math>0。 <math>J=0, K=0</math> 时, JK 触发器具有_____ 功能 (置 0/置 1/保持/翻转); <math>J=0, K=1</math> 时, JK 触发器具有_____ 功能 (置 0/置 1/保持/翻转); <math>J=1, K=0</math> 时, JK 触发器具有_____ 功能 (置 0/置 1/保持/翻转); <math>J=1, K=1</math> 时, JK 触发器具有_____ 功能 (置 0/置 1/保持/翻转)</p> <p>(3) JK 触发器 74LS112 是 <math>CP</math> _____ (上升沿/下降沿) 有效的触发器</p>
----	--

### 3.3.2 知识点 1 边沿 JK 触发器

边沿触发器是在时钟信号  $CP$  上升沿或下降沿到来瞬间, 触发器才根据输入信号改变输出状态, 而在时钟信号  $CP$  的其他时刻, 触发器将保持输出状态不变, 从而防止了空翻。

#### 1. 逻辑符号

边沿 JK 触发器的逻辑符号如图 3.12 所示。

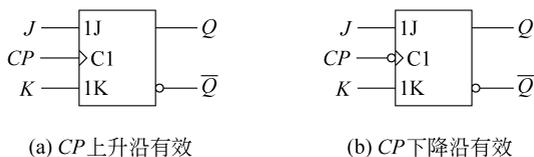


图 3.12 逻辑符号

#### 2. 逻辑功能分析

##### (1) 状态表

边沿 JK 触发器的状态表如表 3.6 所示。

表 3.6 状态表

$J$	$K$	$Q^n$	$Q^{n+1}$	说明
0	0	0	0	保持
		1	1	
0	1	0	0	置 0
		1	0	
1	0	0	1	置 1
		1	1	
1	1	0	1	取反
		1	0	

##### (2) 特征方程

根据状态表可得 JK 触发器的特征方程:  $Q^{n+1} = J\overline{Q}^n + \overline{K}Q^n$ 。