

线性代数基础知识

本章主要介绍行列式、矩阵的基本概念及常用的运算,通过示例并借助 MATLAB 仿真软件,加深学生对行列式和矩阵基础知识的理解。

本章需要重点掌握矩阵的乘法运算和逆运算,其中矩阵的逆运算是本章的难点。行列式、矩阵是学习现代控制理论的数学基础,也是数学工具。

1.1 行 列 式

1.1.1 n 阶行列式的定义

为了给出 n 阶行列式的定义,先来研究二阶、三阶行列式的结构。

1. 二阶行列式的定义

定义:

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21} \quad (1-1)$$

式中: a_{ij} ($i=1,2; j=1,2$) 称为行列式(1-1)的元素或元; 元素 a_{ij} 的第一个下标 i 称为行标,表明该元素位于第 i 行; 第二个下标 j 称为列标,表明该元素位于第 j 列; 位于第 i 行第 j 列的元素称为行列式(1-1)的 (i,j) 元。

2. 三阶行列式的定义

定义:

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} \quad (1-2)$$

$$= a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} + a_{13}a_{32}a_{21} -$$

$$a_{11}a_{32}a_{23} - a_{12}a_{21}a_{33} - a_{13}a_{22}a_{31}$$

式(1-2)的定义表明三阶行列式包含 6 项,每项均为不同行不同列的三个元素的乘积再冠以正负号。

【例 1-1】 计算二阶行列式 $D = \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{vmatrix}$ 。

解:

$$D = \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{vmatrix} = 1 \times 4 - 3 \times 2 = 4 - 6 = -2$$



【例 1-2】 计算三阶行列式 $D = \begin{vmatrix} 1 & 2 & -4 \\ -2 & 2 & 1 \\ -3 & 4 & -2 \end{vmatrix}$ 。

解:

$$\begin{aligned} D &= 1 \times 2 \times (-2) + 2 \times 1 \times (-3) + (-4) \times (-2) \times 4 - \\ &\quad 1 \times 1 \times 4 - 2 \times (-2) \times (-2) - (-4) \times 2 \times (-3) \\ &= -4 - 6 + 32 - 4 - 8 - 24 = -14 \end{aligned}$$

由此可把二阶、三阶行列式推广到一般情形。

3. n 阶行列式的定义

定义: 设有 n^2 个数, 排成 n 行 n 列的数表。记作

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} \quad (1-3)$$

也记作 $\det(a_{ij})$, 其中 a_{ij} 为行列式 D 的 (i, j) 元。

注意: 当 $n=1$ 时, 一阶行列式 $|a| = a$, 不要与绝对值符号混淆。

上(下)三角行列式: 主对角线以下(上)的元素都为 0 的行列式叫作上(下)三角行列式。特别地, 除主对角线以外, 其余元素都为 0 的行列式叫作对角行列式。

$$\begin{vmatrix} a_{11} & & & \\ a_{21} & a_{22} & & \\ \vdots & \vdots & \ddots & \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} = a_{11} a_{22} \cdots a_{nn} \quad (1-4)$$

$$\begin{vmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{vmatrix} = \lambda_1 \lambda_2 \cdots \lambda_n \quad (1-5)$$

1.1.2 行列式的性质

首先需要弄清楚转置行列式的概念, 记

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}, \quad D^T = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{n1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{n2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} \quad (1-6)$$

行列式 D^T 称为行列式 D 的转置行列式。

性质 1: 行列式 D 与它的转置行列式 D^T 相等, 即 $\det(a_{ij}) = \det(a_{ji})$ 。

性质 2: 对换行列式的两行(列), 行列式变号。若行列式 D 存在两行(列)完全相同, 则 $D=0$ 。



性质 3: 行列式的某一行(列)中的所有元素都乘以同一数 k , 等于用数 k 乘以此行列式。

性质 4: 行列式中如果有两行(列)元素成比例, 则此行列式等于零。

性质 5: 若行列式的某一行(列)的元素都是两数之和, 例如第 i 列的元素都是两数之和:

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & (a_{1i} + a'_{1i}) & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & (a_{2i} + a'_{2i}) & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & (a_{ni} + a'_{ni}) & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

则 D 等于下列两个行列式之和:

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1i} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2i} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{ni} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a'_{1i} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a'_{2i} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a'_{ni} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

性质 6: 把行列式的某一行(列)的各元素乘以同一数, 然后加到另一行(列)对应的元素上去, 行列式不变。例如, 以数 k 乘以第 j 列加到第 i 列上, 即

$$\begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1i} & \cdots & a_{1j} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & \cdots & a_{2i} & \cdots & a_{2j} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{ni} & \cdots & a_{nj} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} \rightarrow \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & (a_{1i} + ka_{1j}) & \cdots & a_{1j} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & \cdots & (a_{2i} + ka_{2j}) & \cdots & a_{2j} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & (a_{ni} + ka_{nj}) & \cdots & a_{nj} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} \quad (i \neq j)$$

以上性质的证明略。

性质 5 表明: 当某一行(列)的元素为两数之和时, 行列式关于该行(或列)可分解为两个行列式, 若 n 阶行列式每个元素都表示成两数之和, 则它可分解成 2^n 个行列式。

性质 2、3、6 介绍了行列式关于行和列的三种运算, 利用这些运算可简化行列式的计算。

1.1.3 行列式的计算

【例 1-3】 计算行列式 $D = \begin{vmatrix} 3 & 1 & -1 & 2 \\ -5 & 1 & 3 & -4 \\ 2 & 0 & 1 & -1 \\ 1 & -5 & 3 & -3 \end{vmatrix}$ 。

解:

$$D = \begin{vmatrix} 3 & 1 & -1 & 2 \\ -5 & 1 & 3 & -4 \\ 2 & 0 & 1 & -1 \\ 1 & -5 & 3 & -3 \end{vmatrix} \rightarrow (-1) \times \begin{vmatrix} 1 & 3 & -1 & 2 \\ 1 & -5 & 3 & -4 \\ 0 & 2 & 1 & -1 \\ -5 & 1 & 3 & -3 \end{vmatrix} \rightarrow (-1) \times \begin{vmatrix} 1 & 3 & -1 & 2 \\ 0 & -8 & 4 & -6 \\ 0 & 2 & 1 & -1 \\ 0 & 16 & -2 & 7 \end{vmatrix} \rightarrow$$



$$(-1) \times (-1) \begin{vmatrix} 1 & 3 & -1 & 2 \\ 0 & 2 & 1 & -1 \\ 0 & -8 & 4 & -6 \\ 0 & 16 & -2 & 7 \end{vmatrix} \rightarrow \begin{vmatrix} 1 & 3 & -1 & 2 \\ 0 & 2 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 8 & -10 \\ 0 & 0 & -10 & 15 \end{vmatrix} \rightarrow \begin{vmatrix} 1 & 3 & -1 & 2 \\ 0 & 2 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 8 & -10 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{5}{2} \end{vmatrix} = 40$$

【例 1-4】 计算行列式 $D = \begin{vmatrix} 3 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 3 \end{vmatrix}$ 。

解：这个行列式的特点是各列 4 个数之和都是 6，把第 2、3、4 行同时加到第 1 行，提取公因子 6，然后各行减去第 1 行，即

$$D = \begin{vmatrix} 3 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 3 \end{vmatrix} \rightarrow \begin{vmatrix} 6 & 6 & 6 & 6 \\ 1 & 3 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 3 \end{vmatrix} \rightarrow 6 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 3 \end{vmatrix} \rightarrow 6 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{vmatrix} = 48$$

【例 1-5】 计算行列式 $D = \begin{vmatrix} a & b & c & d \\ a & a+b & a+b+c & a+b+c+d \\ a & 2a+b & 3a+2b+c & 4a+3b+2c+d \\ a & 3a+b & 6a+3b+c & 10a+6b+3c+d \end{vmatrix}$ 。

解：从第 4 行开始，后行减前行，即

$$D = \begin{vmatrix} a & b & c & d \\ a & a+b & a+b+c & a+b+c+d \\ a & 2a+b & 3a+2b+c & 4a+3b+2c+d \\ a & 3a+b & 6a+3b+c & 10a+6b+3c+d \end{vmatrix} \rightarrow \begin{vmatrix} a & b & c & d \\ 0 & a & a+b & a+b+c \\ 0 & a & 2a+b & 3a+2b+c \\ 0 & a & 3a+b & 6a+3b+c \end{vmatrix} \rightarrow \begin{vmatrix} a & b & c & d \\ 0 & a & a+b & a+b+c \\ 0 & 0 & a & 2a+b \\ 0 & 0 & a & 3a+b \end{vmatrix} \rightarrow \begin{vmatrix} a & b & c & d \\ 0 & a & a+b & a+b+c \\ 0 & 0 & a & 2a+b \\ 0 & 0 & 0 & a \end{vmatrix} = a^4$$

1.2 行列式按行(列)展开

一般来说，低阶行列式的计算比高阶行列式的计算简便，那么自然而然就会考虑到是否可用低阶行列式来表示高阶行列式，这里首先介绍余子式和代数余子式。



定义: 在 n 阶行列式中, 把 (i, j) 元 a_{ij} 所在的第 i 行和第 j 列划去后, 剩余下来的 $n-1$ 阶行列式叫作 (i, j) 元 a_{ij} 的余子式, 记作 M_{ij} 。

$$A_{ij} = (-1)^{i+j} M_{ij} \quad (1-7)$$

A_{ij} 叫作 (i, j) 元 a_{ij} 的代数余子式。

【例 1-6】 求行列式 $D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} \end{vmatrix}$ 中 $(3, 2)$ 元 a_{32} 的余子式和代数余

子式。

解: 行列式 D 中 $(3, 2)$ 元 a_{32} 的余子式和代数余子式分别为

$$M_{32} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{23} & a_{24} \\ a_{41} & a_{43} & a_{44} \end{vmatrix}$$

$$A_{32} = (-1)^{3+2} M_{32} = -M_{32}$$

定理: 行列式等于它的任一行(列)的各元素与其对应的代数余子式乘积之和, 即

$$D = a_{i1}A_{i1} + a_{i2}A_{i2} + \cdots + a_{in}A_{in} \quad (i = 1, 2, \cdots, n) \quad (1-8)$$

或

$$D = a_{1j}A_{1j} + a_{2j}A_{2j} + \cdots + a_{nj}A_{nj} \quad (j = 1, 2, \cdots, n) \quad (1-9)$$

这个定理叫作行列式按行(列)展开法则, 利用这一法则并结合行列式的性质, 可以简化行列式的计算。

【例 1-7】 计算四阶行列式 $D = \begin{vmatrix} 3 & 1 & -1 & 2 \\ -5 & 1 & 3 & -4 \\ 2 & 0 & 1 & -1 \\ 1 & -5 & 3 & -3 \end{vmatrix}$ 。

解:

$$\begin{aligned} D &\rightarrow \begin{vmatrix} 5 & 1 & -1 & 1 \\ -11 & 1 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ -5 & -5 & 3 & 0 \end{vmatrix} = (-1)^{3+3} \begin{vmatrix} 5 & 1 & 1 \\ -11 & 1 & -1 \\ -5 & -5 & 0 \end{vmatrix} \rightarrow \begin{vmatrix} 5 & 1 & 1 \\ -6 & 2 & 0 \\ -5 & -5 & 0 \end{vmatrix} \\ &= (-1)^{1+3} \begin{vmatrix} -6 & 2 \\ -5 & -5 \end{vmatrix} \rightarrow \begin{vmatrix} -8 & 2 \\ 0 & -5 \end{vmatrix} = 40 \end{aligned}$$

1.3 矩 阵

1.3.1 矩阵的基本概念

定义: 由 $m \times n$ 个数 a_{ij} ($i = 1, 2, \cdots, m; j = 1, 2, \cdots, n$) 排列的 m 行 n 列的数表, 称为 m



行 n 列矩阵, 简称 $m \times n$ 矩阵, 记作

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} \quad (1-10)$$

这 $m \times n$ 个数称为矩阵 \mathbf{A} 的元素, 简称为元; 数 a_{ij} 位于矩阵 \mathbf{A} 的第 i 行和第 j 列, 称为矩阵 \mathbf{A} 的 (i, j) 元。元素是实数的矩阵称为实矩阵, 元素是复数的矩阵称为复矩阵。行数和列数都等于 n 的矩阵称为 n 阶矩阵或 n 阶方阵。

只有一行的矩阵 $\mathbf{A} = (a_1 a_2 \cdots a_n)$, 称为行矩阵, 又称为行向量。为避免元素间的混淆, 行矩阵也记为 $\mathbf{A} = (a_1, a_2, \cdots, a_n)$ 。

只有一列的矩阵 $\mathbf{B} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}$, 称为列矩阵, 又称为列向量。

两个矩阵的行数和列数都相等时, 称它们是同型矩阵。如果 $\mathbf{A} = (a_{ij})$ 与 $\mathbf{B} = (b_{ij})$ 是同型矩阵, 并且它们的对应元素相等, 即 $a_{ij} = b_{ij} (i=1, 2, \cdots, m; j=1, 2, \cdots, n)$, 那么称矩阵 \mathbf{A} 和矩阵 \mathbf{B} 相等, 记作

$$\mathbf{A} = \mathbf{B}$$

元素都是零的矩阵称为零矩阵, 记作 \mathbf{O} 。

注意: 不同型的零矩阵是不同的。

若一个 n 阶方阵从左上角到右下角的直线(叫作(主)对角线)上的元素都是 1, 其他元素都是 0, 即

$$\mathbf{I} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{bmatrix} \quad (1-11)$$

则称该方阵 \mathbf{I} 为单位阵。

若一个 n 阶方阵从左上角到右下角的直线(叫作(主)对角线)上的元素是 $\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_n$, 其他元素都是 0, 即

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_n \end{bmatrix} \quad (1-12)$$

则称该方阵 \mathbf{A} 为对角矩阵, 简称为对角阵, 记为 $\mathbf{A} = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_n)$ 。



1.3.2 矩阵的基本运算

1. 矩阵的加法

定义：设有两个 $m \times n$ 矩阵 $\mathbf{A} = (a_{ij})$ 和 $\mathbf{B} = (b_{ij})$ ，那么矩阵 \mathbf{A} 与矩阵 \mathbf{B} 的和记作 $\mathbf{A} + \mathbf{B}$ ，规定为

$$\mathbf{A} + \mathbf{B} = \begin{bmatrix} a_{11} + b_{11} & a_{12} + b_{12} & \cdots & a_{1n} + b_{1n} \\ a_{21} + b_{21} & a_{22} + b_{22} & \cdots & a_{2n} + b_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} + b_{m1} & a_{m2} + b_{m2} & \cdots & a_{mn} + b_{mn} \end{bmatrix} \quad (1-13)$$

注意：只有当两个矩阵是同型矩阵时，这两个矩阵才能进行加法运算。

矩阵的加法满足下列运算规律(设 \mathbf{A} 、 \mathbf{B} 、 \mathbf{C} 都是 $m \times n$ 矩阵)：

- (1) $\mathbf{A} + \mathbf{B} = \mathbf{B} + \mathbf{A}$
- (2) $(\mathbf{A} + \mathbf{B}) + \mathbf{C} = \mathbf{A} + (\mathbf{B} + \mathbf{C})$

2. 数与矩阵相乘

定义：数 λ 与矩阵 \mathbf{A} 的乘积记为 $\lambda\mathbf{A}$ 或 $\mathbf{A}\lambda$ ，规定为

$$\lambda\mathbf{A} = \begin{bmatrix} \lambda a_{11} & \lambda a_{12} & \cdots & \lambda a_{1n} \\ \lambda a_{21} & \lambda a_{22} & \cdots & \lambda a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \lambda a_{m1} & \lambda a_{m2} & \cdots & \lambda a_{mn} \end{bmatrix} \quad (1-14)$$

数与矩阵相乘满足下列运算规律(设 \mathbf{A} 、 \mathbf{B} 、 \mathbf{C} 都是 $m \times n$ 矩阵， λ 、 μ 为数)：

- (1) $(\lambda\mu)\mathbf{A} = \lambda(\mu\mathbf{A})$
- (2) $(\lambda + \mu)\mathbf{A} = \lambda\mathbf{A} + \mu\mathbf{A}$
- (3) $\lambda(\mathbf{A} + \mathbf{B}) = \lambda\mathbf{A} + \lambda\mathbf{B}$

3. 矩阵与矩阵相乘

定义：设 $\mathbf{A} = (a_{ij})$ 是一个 $m \times s$ 矩阵， $\mathbf{B} = (b_{ij})$ 是一个 $s \times n$ 矩阵，那么规定矩阵 \mathbf{A} 与矩阵 \mathbf{B} 的乘积是一个 $m \times n$ 矩阵 $\mathbf{C} = (c_{ij})$ ，其中

$$c_{ij} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \cdots + a_{it}b_{tj} = \sum_{k=1}^t a_{ik}b_{kj} \quad (1-15)$$

式中： $i=1, 2, \dots, m$ ； $j=1, 2, \dots, n$ 。

记作

$$\mathbf{C} = \mathbf{AB}$$

若一个 $1 \times s$ 行矩阵与一个 $s \times 1$ 列矩阵相乘，其结果是一个 1 阶方阵，也就是一个数。

【例 1-8】 求矩阵 $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 3 & -1 \\ 2 & 1 & 0 & 2 \end{bmatrix}$ 与 $\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 4 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 3 \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & 3 & 4 \end{bmatrix}$ 的乘积 \mathbf{AB} 。

解：因为 \mathbf{A} 是 2×4 矩阵， \mathbf{B} 是 4×3 矩阵， \mathbf{A} 的列数等于 \mathbf{B} 的行数，所以矩阵 \mathbf{A} 与 \mathbf{B} 可



以相乘,其乘积 $\mathbf{AB}=\mathbf{C}$ 是一个 2×3 矩阵,即

$$\begin{aligned} \mathbf{C} = \mathbf{AB} &= \begin{bmatrix} 1 & 0 & 3 & -1 \\ 2 & 1 & 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 3 \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & 3 & 4 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} 1 \times 4 + 0 \times (-1) + 3 \times 2 + (-1) \times 1 & 1 \times 1 + 0 \times 1 + 3 \times 0 + (-1) \times 3 & 1 \times 0 + 0 \times 3 + 3 \times 1 + (-1) \times 4 \\ 2 \times 4 + 1 \times (-1) + 0 \times 2 + 2 \times 1 & 2 \times 1 + 1 \times 1 + 0 \times 0 + 2 \times 3 & 2 \times 0 + 1 \times 3 + 0 \times 1 + 2 \times 4 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} 9 & -2 & -1 \\ 9 & 9 & 11 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

【例 1-9】 求矩阵 $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -2 & 4 \\ 1 & -2 \end{bmatrix}$ 与 $\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 2 & 4 \\ -3 & -6 \end{bmatrix}$ 的乘积 \mathbf{AB} 及 \mathbf{BA} 。

解: 由矩阵与矩阵相乘的定义可知,

$$\begin{aligned} \mathbf{AB} &= \begin{bmatrix} -2 & 4 \\ 1 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 4 \\ -3 & -6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -16 & -32 \\ 8 & 16 \end{bmatrix} \\ \mathbf{BA} &= \begin{bmatrix} 2 & 4 \\ -3 & -6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -2 & 4 \\ 1 & -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

在例 1-8 中, \mathbf{A} 是 2×4 矩阵, \mathbf{B} 是 4×3 矩阵,乘积 \mathbf{AB} 有意义而 \mathbf{BA} 却没有意义。由此可见,在矩阵的乘法中必须注意矩阵相乘的顺序, \mathbf{AB} 是 \mathbf{A} 左乘 \mathbf{B} (\mathbf{B} 被 \mathbf{A} 左乘)的乘积, \mathbf{BA} 是 \mathbf{A} 右乘 \mathbf{B} 的乘积, \mathbf{AB} 有意义时 \mathbf{BA} 可以没有意义。又若 \mathbf{A} 是 $m \times n$ 矩阵, \mathbf{B} 是 $n \times m$ 矩阵,则 \mathbf{AB} 与 \mathbf{BA} 都有意义,但 \mathbf{AB} 是 m 阶方阵, \mathbf{BA} 是 n 阶方阵,当 $m \neq n$ 时, $\mathbf{AB} \neq \mathbf{BA}$,即使 $m = n$ 时,即 \mathbf{A} 、 \mathbf{B} 是同阶方阵, \mathbf{AB} 与 \mathbf{BA} 仍然有可能不相等。总之,矩阵的乘法不满足交换律,即在一般情况下, $\mathbf{AB} \neq \mathbf{BA}$,但仍满足下列的结合律和分配律:

- (1) $(\mathbf{AB})\mathbf{C} = \mathbf{A}(\mathbf{BC})$
- (2) $\lambda(\mathbf{AB}) = (\lambda\mathbf{A})\mathbf{B} = \mathbf{A}(\lambda\mathbf{B})$ (其中 λ 为数)
- (3) $\mathbf{A}(\mathbf{B} + \mathbf{C}) = \mathbf{AB} + \mathbf{AC}$ $(\mathbf{B} + \mathbf{C})\mathbf{A} = \mathbf{BA} + \mathbf{CA}$

对于单位矩阵 \mathbf{I} , 有

$$\mathbf{IA} = \mathbf{AI} = \mathbf{A}$$

可见单位矩阵 \mathbf{I} 在矩阵乘法中的作用类似于数 1。

4. 矩阵的转置

定义: 把矩阵 \mathbf{A} 的行换成同序数的列得到一个新矩阵,叫作 \mathbf{A} 的转置矩阵,记作 \mathbf{A}^T 。

矩阵的转置也是一种运算,满足下列运算规律(假设运算都是可行的):

- (1) $(\mathbf{A}^T)^T = \mathbf{A}$
- (2) $(\mathbf{A} + \mathbf{B})^T = \mathbf{A}^T + \mathbf{B}^T$
- (3) $(\lambda\mathbf{A})^T = \lambda\mathbf{A}^T$
- (4) $(\mathbf{AB})^T = \mathbf{B}^T\mathbf{A}^T$

【例 1-10】 已知矩阵 $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 1 & 3 & 2 \end{bmatrix}$, $\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 7 & -1 \\ 4 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}$, 求 $(\mathbf{AB})^T$ 。



解:

$$\text{方法一: } \mathbf{AB} = \begin{bmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 1 & 3 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 7 & -1 \\ 4 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 14 & -3 \\ 17 & 13 & 10 \end{bmatrix}$$

$$(\mathbf{AB})^T = \begin{bmatrix} 0 & 17 \\ 14 & 13 \\ -3 & 10 \end{bmatrix}$$

$$\text{方法二: } (\mathbf{AB})^T = \mathbf{B}^T \mathbf{A}^T = \begin{bmatrix} 1 & 4 & 2 \\ 7 & 2 & 0 \\ -1 & 3 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 3 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 17 \\ 14 & 13 \\ -3 & 10 \end{bmatrix}$$

5. 方阵的行列式

定义: 由 n 阶方阵 \mathbf{A} 的元素所构成的行列式(各元素的位置不变), 称为方阵 \mathbf{A} 的行列式, 记作 $|\mathbf{A}|$ 或 $\det \mathbf{A}$ 。

注意: 方阵与行列式是两个不同的概念, n 阶方阵是 n^2 个数按一定方式排成的数表, 而 n 阶行列式则是这些数按一定的运算法则所确定的一个数。

由 \mathbf{A} 确定 $|\mathbf{A}|$ 的这个运算满足下列运算规律(设 \mathbf{A} 、 \mathbf{B} 为 n 阶方阵, λ 为数)。

- (1) $|\mathbf{A}^T| = |\mathbf{A}|$
- (2) $|\lambda \mathbf{A}| = \lambda^n |\mathbf{A}|$
- (3) $|\mathbf{AB}| = |\mathbf{A}| |\mathbf{B}|$

6. 共轭矩阵

当 $\mathbf{A} = (a_{ij})$ 为复矩阵时, 用 \bar{a}_{ij} 表示 a_{ij} 的共轭复数, $\bar{\mathbf{A}}$ 称为 \mathbf{A} 的共轭矩阵。共轭矩阵满足下列运算规律(设 \mathbf{A} 、 \mathbf{B} 为复矩阵, λ 为复数, 且运算都是可行的)。

- (1) $\overline{\mathbf{A} + \mathbf{B}} = \bar{\mathbf{A}} + \bar{\mathbf{B}}$
- (2) $\overline{\lambda \mathbf{A}} = \lambda \bar{\mathbf{A}}$
- (3) $\overline{\mathbf{AB}} = \bar{\mathbf{A}} \bar{\mathbf{B}}$

1.3.3 逆阵

定义: 对于 n 阶矩阵 \mathbf{A} , 如果有一个 n 阶矩阵 \mathbf{B} , 使 $\mathbf{AB} = \mathbf{BA} = \mathbf{E}$, 则说矩阵 \mathbf{A} 是可逆的, 并把矩阵 \mathbf{B} 称为矩阵 \mathbf{A} 的逆矩阵, 简称为逆阵。 \mathbf{A} 的逆阵记作 \mathbf{A}^{-1} 。如果矩阵 \mathbf{A} 是可逆的, 那么 \mathbf{A} 的逆阵是唯一的。

定理 1 若矩阵 \mathbf{A} 可逆, 则 $|\mathbf{A}| \neq 0$ 。

定理 2 若 $|\mathbf{A}| \neq 0$, 则矩阵 \mathbf{A} 可逆, 且

$$\mathbf{A}^{-1} = \frac{\text{adj} \mathbf{A}}{|\mathbf{A}|} \quad (1-16)$$

其中, $\text{adj} \mathbf{A}$ 为矩阵 \mathbf{A} 的伴随阵, 记作 $\text{adj} \mathbf{A}_{ij} = (-1)^{i+j} M_{ji}$, M_{ji} 为 $|\mathbf{A}|$ 的余子式。

若 $|\mathbf{A}| = 0$ 时, \mathbf{A} 称为奇异矩阵, 否则称为非奇异矩阵。

方阵的逆阵满足下列运算规律。

- (1) 若 \mathbf{A} 可逆, 则 \mathbf{A}^{-1} 也可逆, 且 $(\mathbf{A}^{-1})^{-1} = \mathbf{A}$ 。



(2) 若 \mathbf{A} 可逆, 数 $\lambda \neq 0$, 则 $\lambda\mathbf{A}$ 可逆, 且 $(\lambda\mathbf{A})^{-1} = \frac{1}{\lambda}\mathbf{A}^{-1}$ 。

(3) 若 \mathbf{A} 、 \mathbf{B} 为同阶矩阵且均为可逆, 则 \mathbf{AB} 也可逆, 且 $(\mathbf{AB})^{-1} = \mathbf{B}^{-1}\mathbf{A}^{-1}$ 。

【例 1-11】 求矩阵 $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} s & -1 & 0 \\ 0 & s & -1 \\ 1 & 2 & s+3 \end{bmatrix}$ 的逆阵。

解: 由定理 2 可知, $\mathbf{A}^{-1} = \frac{\text{adj}\mathbf{A}_{ij}}{|\mathbf{A}|}$ 。则

$$\begin{aligned} |\mathbf{A}| &= \begin{vmatrix} s & -1 & 0 \\ 0 & s & -1 \\ 1 & 2 & s+3 \end{vmatrix} = s \begin{vmatrix} s & -1 \\ 2 & s+3 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} -1 & 0 \\ s & -1 \end{vmatrix} \\ &= s(s^2 + 3s + 2) + 1 = s^3 + 3s^2 + 2s + 1 \end{aligned}$$

伴随阵 $\text{adj}\mathbf{A}_{ij} = (-1)^{i+j}M_{ji}$, 再计算 $|\mathbf{A}|$ 的余子式。

$$M_{11} = \begin{vmatrix} s & -1 \\ 2 & s+3 \end{vmatrix} = s^2 + 3s + 2 \quad M_{12} = \begin{vmatrix} 0 & -1 \\ 1 & s+3 \end{vmatrix} = 1 \quad M_{13} = \begin{vmatrix} 0 & s \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = -s$$

$$M_{21} = \begin{vmatrix} -1 & 0 \\ 2 & s+3 \end{vmatrix} = -s - 3 \quad M_{22} = \begin{vmatrix} s & 0 \\ 1 & s+3 \end{vmatrix} = s^2 + 3s \quad M_{23} = \begin{vmatrix} s & -1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = 2s + 1$$

$$M_{31} = \begin{vmatrix} -1 & 0 \\ s & -1 \end{vmatrix} = 1 \quad M_{32} = \begin{vmatrix} s & 0 \\ 0 & -1 \end{vmatrix} = -s \quad M_{33} = \begin{vmatrix} s & -1 \\ 0 & s \end{vmatrix} = s^2$$

$$\text{伴随阵 } \text{adj}\mathbf{A}_{ij} = \begin{bmatrix} s^2 + 3s + 2 & s + 3 & 1 \\ -1 & s^2 + 3s & s \\ -s & -2s - 1 & s^2 \end{bmatrix}, \text{ 所以有}$$

$$\mathbf{A}^{-1} = \frac{\text{adj}\mathbf{A}_{ij}}{|\mathbf{A}|} = \frac{1}{s^3 + 3s^2 + 2s + 1} \begin{bmatrix} s^2 + 3s + 2 & s + 3 & 1 \\ -1 & s^2 + 3s & s \\ -s & -2s - 1 & s^2 \end{bmatrix}$$

1.4 MATLAB 在线性代数中的应用

MATLAB 的全称为 Matrix Laboratory, 由此可知, MATLAB 主要是处理矩阵, 即使是常数, 也可以看作 1×1 阶的矩阵。

1.4.1 矩阵

在 MATLAB 中, 矩阵的构成包括以下要素。

- (1) 整个矩阵用“[]”括起来。
- (2) 矩阵各元素之间使用空格或“,”分隔。
- (3) 矩阵的行与行之间用“;”或回车符区别。
- (4) 矩阵在 MATLAB 中按先列后行的方式储存。